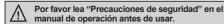
## Sensor compacto de voltaje universal y amplificador integrado

### Características

- Compacto con fuente de alimentación integrada
- De fácil instalación con LED indicadores en el producto
- Interruptor de operación Light ON/Dark ON
- LED indicador de estado de salida
- Protección por fotodiodo IC integrado contra perturbaciones de luz y ruido eléctrico







### **■** Especificaciones

#### • Voltaje universal, salida tipo relevador

Modelo		BEN10M-TFR	BEN5M-MFR	BEN3M-PFR	BEN300-DFR	
Tipo de d	letección	Barrera	Retroreflectivo (tipo estándar)	Retroreflectivo (con filtro polarizador integrado)	Difuso reflectivo	
Distancia de detección		10m	0.1 a 5m <sup>*1</sup>	0.1 a 3m <sup>×1</sup>	300mm (papel blanco sin brillo 100×100mm)	
Objeto de detección		Materiales opacos de mín. Ø16mm	Materiales opacos de mín. Ø60mm		Materiales opacos, translúcidos	
Histéresis		Máx. 20% a distancia de ajuste nominal				
Tiempo d	le respuesta	Máx. 20ms				
Alimentad	ción	24-240VCA ±10% 50/60Hz, 24-240VCC ±10% (ondulación P-P: máx. 10%)				
Consumo	de corriente	Máx. 4VA				
Fuente de	e luz	LED infrarrojo (850nm)		LED rojo (660nm)	LED infrarrojo (940nm)	
Ajuste de	sensibilidad	— Ajuste de sensibilidad				
Modo de	operación	Selección de modo Light ON/Dark ON				
Salida de control		Salida de contacto a relevador  Capacidad de contacto a relevador: Carga resistiva de 30VCC 3A, carga resistiva de 250VCA 3A  Composición del contacto a relevador: 1c				
Ciclo de v	vida del relevador	Mecánico: Mín. 50,000,000 operaciones, Eléctrico: Mín. 100,000 operaciones				
Elemento	receptor de luz	Fotodiodo IC				
Indicador		Indicador de operación: LED rojo, indicador de estabilidad: LED verde (La lámpara roja en el emisor del haz transmitido es indicación de alimentación)				
Resistencia de aislamiento		Sobre 20MΩ (a 500VCC meggers)				
Tipo de aislamiento		Aislamiento doble o fuerte (Marca: , voltaje dieléctrico entre la entrada de medición y la alimentación : 1kV)				
Inmunida	d al ruido	Onda cuadrada de ruido ±1,000V (ancho de pulso: 1µs) por simulador de ruido				
Rigidez d	lieléctrica	1000VCA 50/60Hz por 1 minuto				
Vibración	Mecánica	Amplitud de 1.5mm a frecuencia de 10 a 55Hz (por 1 min) por 2 horas en cada una de las direcciones X, Y, Z				
VIDIACIOII	Mal funcionamiento	Amplitud 1.5mm a frecuencia de 10 a 55Hz (por 1 min) por 10 minutos en cada una de las direcciones X, Y, Z				
Chagua	Mecánico	500m/s² (aprox. 50G) 3 vec	m/s² (aprox. 50G) 3 veces en cada una de las direcciones X, Y, Z			
Choque Mal funcionamiento 100m/s² (aprox. 10G) 3 v		100m/s² (aprox. 10G) 3 vec	ces en cada una de las direcciones X, Y, Z			
	Iluminación	Luz solar: Máx. 11,000 lx, lámpara incandescente: Máx. 3,000 lx (iluminación del receptor)				
Ambiente	Temperatura	-20 a 65°C, almacenamiento: -25 a 70°C				
	Humedad	35 a 85%RH, almacenamiento: 35 a 85%RH				
Protecció	on .	IP50 (Estándar IEC)				
Material		Cuerpo: Acrilonitrilo butadieno estireno resistente al calor, Parte sensora: Policarbonato (con filtro polarizador polimetacrilato de metilo), Soporte: Placa de acero fría comercial, Tornillo: Acero cromo molibdeno, Tuerca: Acero cromo molibdeno				
Cable		Ø5mm, 4-hilos, 2m (emisor de tipo barrera : Ø5mm, 2-hilos, 2m) (AWG22, diámetro del núcleo: 0.08mm, número de núcleos: 60, aislador de diámetro: Ø1.25mm)				
Accordin	Individual	_	Reflector (MS-2)			
Accesorio Común		Control de ajuste, soporte de fijación, tornillos y tuercas				
Peso		Aprox. 354g	Aprox. 208g		Aprox. 195g	

<sup>※1:</sup> Es la distancia de montaje entre el sensor y el reflector MS-2 y es la misma cuando se usa MS-4. Puede detectar por debajo de 0.1m. Cuando use cintas reflectivas, la reflectividad puede variar dependiendo del tamaño de la cinta. Por favor vea la tabla "■Reflectividad por modelo con cinta reflectiva" antes de usar las cintas.

\*La temperatura o humedad mencionadas se encuentran en estado sin congelación o condensación.

# Sensor de voltaje universal y amplificador integrado

#### • Salida de estado sólido, alimentación CC

Modelo		BEN10M-TDT	BEN5M-MDT	BEN3M-PDT	BEN300-DDT	
Tipo de d	letección	Barrera	Retroreflectivo	Retroreflectivo (con filtro polarizado)	Difuso reflectivo	
Distancia	de detección	10m	0.1 a 5m <sup>×1</sup>	0.1 a 3m <sup>×1</sup>	300mm (papel blanco sin brillo 100×100mm)	
Objetivo de detección		Materiales opacos de mín. Ø16mm	Materiales opacos de mín.	Ø60mm	Materiales opacos, translúcidos	
Histéresis	S	_			Máx. 20% de distancia de ajuste nominal	
Tiempo d	le respuesta	Máx. 1ms				
Alimentad	ción	12-24VCC ±10% (ondulaci	ón P-P: máx. 10%)			
Consumo	de corriente	Máx. 50mA				
Fuente de	e luz	LED infrarrojo (850nm)		LED rojo (660nm)	LED infrarrojo (940nm)	
Ajuste de	sensibilidad	1_	Ajuste de sensibilidad			
Modo de	operación	Selección de modo Light C	Selección de modo Light ON/Dark ON			
Salida de	control	Salida simultánea a colecto  Voltaje de carga: Máx. 30V0	or abierto NPN / PNP CC ●Corriente de carga: Máx.	200mA    ◆Voltaje residual - N	PN: Máx. 1V, PNP: Máx. 2.5V	
Circuito de protección		Circuito de protección contra polaridad inversa y salida contra sobrecorriente (corto-circuito)				
Elemento	receptor de luz	Fotodiodo IC				
Indicador			jo, Indicador de estabilidad: sor del haz transmitido es pa		ación)	
Resisten	cia de aislamiento	Sobre 20MΩ (a 500VCC m	neggers)			
Inmunida	d al ruido	Onda cuadrada de ruido de	e ±240V (ancho de pulso: 1	us) por simulador de ruido		
Rigidez d	lieléctrica	1000VCA 50/60Hz por 1 m	inuto			
Vibración		Amplitud de 1.5mm a frecu	iencia de 10 a 55Hz (por 1 n	nin) por 2 horas en cada ur	na de las direcciones X,Y, Z	
Choque		500m/s² (aprox. 50G) 3 veces en cada una de las direcciones X,Y, Z				
	Ilum. ambiente				receptor)	
Ambiente Temp. ambiente -20 a 65°C, almacenamiento: -25 a 70°C						
	Humedad	35 a 85%RH, almacenamiento: 35 a 85%RH				
Protection	n structure	IP50 (Estándar IEC )				
Material		Parte sensora: Policarbona	ieno estireno resistente al ca ato (con filtro polarizador pol ía comercial, Tornillo: Acero odeno	limetacrilato de metilo).		
Cable			r de tipo barrera : Ø5mm, 2- leo: 0.08mm, número de nú		etro: Ø1.25mm)	
A 00000ri-	Individual	T <del></del>	Reflector (MS-2)			
Accesorio	Común	Control de ajuste, soporte	de fijación, tornillos y tuercas	S		
Certificaci	ión	CE	-			
Peso		Aprox. 342g	Aprox. 200g		Aprox. 187g	

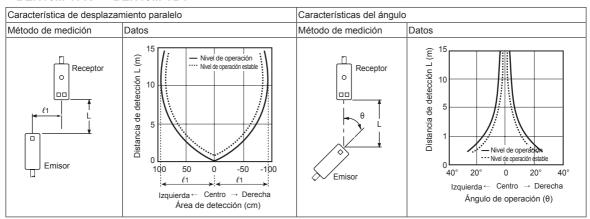
X1: Es la distancia de montaje entre el sensor y el reflector MS-2 y es la misma cuando se usa MS-4. Puede detectar por debajo de 0.1m. Cuando use cintas reflectivas, la reflectividad puede variar dependiendo del tamaño de la cinta. Por favor vea la tabla " Reflectividad por modelo con cinta reflectiva" antes de usar las cintas.

XLa temperatura o humedad mencionadas se encuentran en estado sin congelación o condensación.

### Datos importantes

### Tipo barrera

#### BEN10M-TFR BEN10M-TDT



(B) Sensores de fibra óptica

(D) Sensores de proximidad

(E) Sensores de presión

(G)
Conectores /
Cables conectores /
Cajas de distribución /
Sockets

(H) Controladores de temperatura

(I) SSRs / Controladore de potencia

(J) Contadores

(K) Temporizadores

(N) Unidades de display

(O) Controladores de sensores

(P) Fuentes de alimentación

(Q) Motores a pasos / Drivers / Controladores de movimiento

(R) Pantallas gráficas HMI / PLC

Sensores de visión

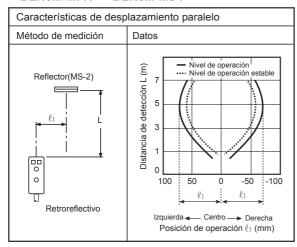
(U) Software

A-55 **Autonics** 

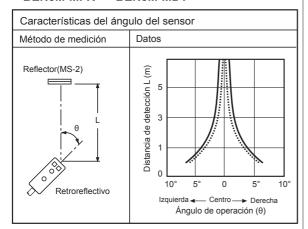
#### Características

#### Tipo retroreflectivo (estándar)

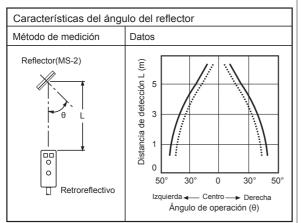
#### • BEN5M-MFR • BEN5M-MDT



#### BEN5M-MFR BEN5M-MDT

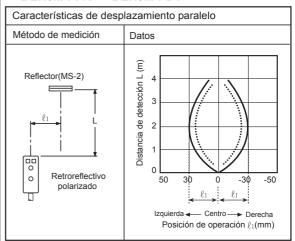


#### ■ BEN5M-MFR ■ BEN5M-MDT

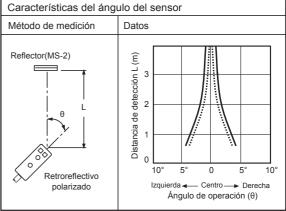


#### 

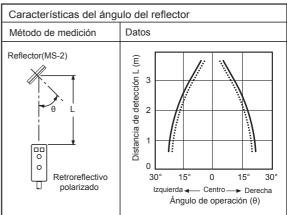
#### BEN3M-PFR → BEN3M-PDT



#### BEN3M-PFR BEN3M-PDT



#### • BEN3M-PFR • BEN3M-PDT

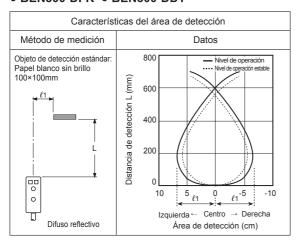


A-56 Autonics

# Sensor de voltaje universal y amplificador integrado

#### O Difuso reflectivo

#### BEN300-DFR ● BEN300-DDT



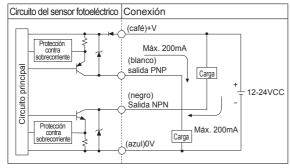
### Modo de operación

Modo de operación	Light ON	
Operación del receptor	Luz recibida Luz interrumpida	
Indicador de operación (LED rojo)	ON OFF	
Salida del transistor	ON OFF	

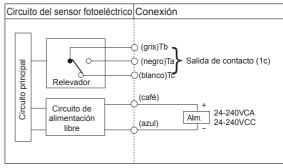
Modo de operación	Dark ON	
Operación del receptor	Luz recibida Luz interrumpida	
Operación del receptor	ON OFF	
Salida del transistor	ON OFF	

### ■ Diagrama de salida de control

#### • Voltaje CC (Salida síncrona NPN/PNP)

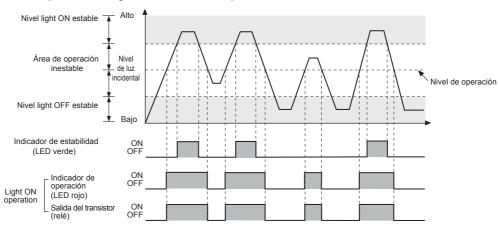


#### • Alimentación libre (Salida de contacto a relé)



※En el caso del producto con el dispositivo de protección de salida, si las terminales de salida de control están en corto circuito o en condición de sobrecorriente, la salida de control se apagará debido al circuito de protección.

### ■ Modo de operación y tabla de tiempo



\*\*Las formas de onda del "Indicador de operación" y de "La salida del transistor" son para la opreación con modo Light ON.
Son la operación opuesta para el modo Dark ON.

(B) Sensores de fibra óptica

(C) Sensores de área / Puertas

(D) Sensores de proximidad

(E) Sensores de presión

(F) Encoders rotativos

(G) Conectores / Cables conectores / Cajas de distribución / Sockets

(H) Controladores de temperatura

(I) SSRs / Controladores de potencia

(J)

(K)

(L) Medidores

(M) Tacómetros / Medidores de pulsos

(N) Unidades de display

(O) Controladores de sensores

(P) Fuentes de alimentación

alimentación

(Q) Motores a pasos / Drivers / Controladores de movimiento

(R) Pantallas gráficas HMI / PLC

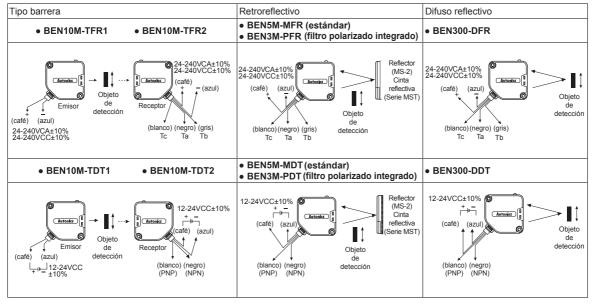
(S) Sensores de visión

(T) Dispositivos de redes de campo

(U) Software

Autonics A-57

#### Conexiones



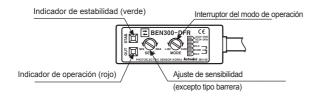
X La línea sin uso se debe de aislar.

#### Dimensiones

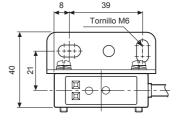
Barrera

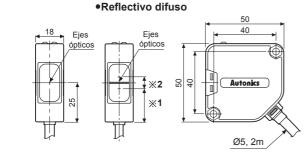
(unidad: mm)

# Conectar el soporte



Retroreflectivo





※1: Retroreflectivo: 21.25mm, Difuso reflectivo: 20.25mm※2: Retroreflectivo: 7.5mm, Difuso reflectivo: 9.5mm

Indicador de estabilidad Indicador de operación (verde)
Tornillo M4
Ejes ópticos

Ø5, 2m

58

A-58 Autonics

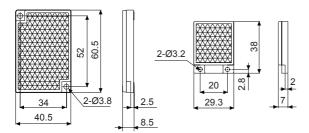
# Sensor de voltaje universal y amplificador integrado

Soporte

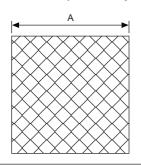
#### Reflector

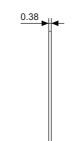
· MS-2

· MS-4 (se vende por separado)



• Tipo reflectivo (se vende por separado)





)	5.6
2	2-Ø4.5

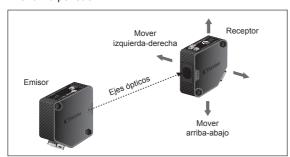
Tornillo M6

	(unidad: mm)
Modelo	A
MST-50-10	□50
MST-100-5	□100
MST-200-2	□200

### ■ Montaje y ajuste de sensibilidad

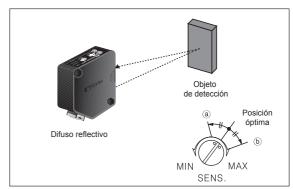
### 

- Alimente el sensor fotoeléctrico, después de colocar el emisor y receptor de frente.
- Coloque el sensor fotoeléctrico en medio del rango de estabilidad de operación del indicador, moviendo el receptor o el emisor derecha-izquierda y arriba-abajo.
- Después del ajuste, verifique la estabilidad en la operación, colocando el objeto en el eje óptico.
- Si el objeto de detección es traslúcido, o más pequeño de Ø16mm, el sensor puede no detectarlo debido a que la luz lo penetra.



#### O Difuso reflectivo

- La sensibilidad deberá ajustarse dependiendo del fondo del objeto y receptor de frente.
- Coloque el objeto en posición para detectarlo con el haz, gire el ajuste hasta la posición 
   a la mitad del rango de operación del indicador desde la posición mín. del ajuste.
- 4. Coloque el ajuste a la mitad de los dos extremos a y b.
- XLa distancia de detección indicada en la tabla de especificación es para papel blanco no brillante de 100×100mm. Puede haber diferencias dependiendo del tamaño, superficie y brillo del objeto.



(A) Sensores fotoeléctricos

(B) Sensores de fibra óptica

(C) Sensores de área / Puerta

(D) Sensores de proximidad

(E) Sensores de presión

> (F) Encoders rotativos

(G) Conectores / Cables conectores / Cajas de distribución / Sockets

(H) Controladores de temperatura

(I) SSRs / Controladores de potencia

(J) Contadores

(K) Temporizadores

(L) Medidores para panel

(M) Tacómetros / Medidores de pulsos

> (N) Unidades de display

(O) Controladores de sensores

(P) Fuentes de alimentación

(Q) Motores a pasos a Drivers / Controladores de movimiento

(R) Pantallas gráficas HMI / PLC

(S) Sensores de visión

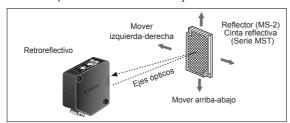
(T)
Dispositivos
de redes
de campo

(U) Software

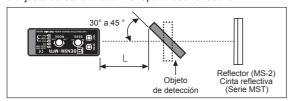
Autonics A-59

#### Retroreflectivo

- Alimente el sensor fotoeléctrico, después de colocar el emisor y receptor de frente.
- Coloque el sensor fotoeléctrico en donde el indicador se encienda, ajustando el reflector o moviéndo el sensor de derecha-izquierda y arriba-abajo.
- 3. Fije ambas unidades herméticamente después de revisar que la unidad detecte el objeto.



- %Si usa mas de 2 sensores fotoeléctricos en paralelo, el espacio entre ellos deberá ser mas de 30 cm.
- ※Si el nivel de reflectancia del objeto es mayor que el papel blanco no brillante, puede provocar un malfuncionamiento por reflexión debido al objeto cuando este se encuentra cerca del sensor fotoeléctrico. Por eso debe haber suficiente espacio entre el objeto y el sensor fotoeléctrico o deberá colocar la superficie del objeto a un ángulo de 30° a 45° contra el eje óptico. (Cuando un objeto de alta reflectancia esta cerca del sensor fotoeléctrico, use un sensor fotoeléctrico con filtro polarizado para la detección.)
- XAjuste de sensibilidad: ver tipo difuso reflectivo.

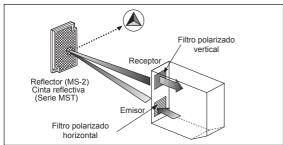


- ※Por favor use cinta reflectiva (Serie MST) en donde no esté instalado un reflector.



#### Retroreflectivo con filtro polarizado

La luz pasa a través del filtro polarizado del emisor llega al MS-2 cambiando la dirección a horizontal, llega al fotodetector a través del filtro del receptor convirtiéndola en vertical por la función del MS-2. Así la podrá detectarla aún por un reflector normal.



※Por favor use cinta reflectiva (Serie MST) en donde no este instalado un reflector.

### Reflectividad por modelos con cinta reflectiva

	Estándar	Filtro polarizado integrado
MST-50-10 (50×50mm)	90%	70%
MST-100-5 (100×100mm)	130%	90%
MST-200-2 (200×200mm)	140%	120%

- Esta reflectividad se basa en el reflector (MS-2).
- XLa reflectividad puede variar dependiendo del entorno de uso y de las condiciones de instalación.
  - La distancia de detección y el tamaño del objeto de detección mínimo incrementan a medida que aumenta el tamaño de la cinta. Por favor revise la reflectividad antes de usar las cintas reflectivas.
- ※Para usar la cinta reflectiva, la distancia de instalación deberá de ser de mín. 20mm.